

運動方程式の数値計算法

運動方程式は、物体の質量を m 、物体に加わる力を F 、物体の加速度を a とすると、

$$ma = F$$

となる。

ここで加速度 a は位置 x の時間による二階微分 $\frac{d^2x}{dt^2}$ なので、運動方程式は実際には二階微分方程式と

なる。また、力は一般に、位置 x 、速度 v 、時間 t の関数なので $F(x, v, t)$ と書くことにする。すると運動方程式は次のように書ける。

$$m \frac{d^2x}{dt^2} = F(x, v, t)$$

これを、速度 v を用いて連立一階微分方程式に書き直すと、次のようになる。

$$\begin{cases} \frac{dx}{dt} = v \\ \frac{dv}{dt} = \frac{1}{m} F(x, v, t) \end{cases}$$

これに微分方程式の数値計算でよく用いられる4次の Runge-Kutta 法を適用すると、ある時刻の位置と速度 (i 番目の位置 x_i と速度 v_i) から微少時間 Δt 後の位置と速度 ($i+1$ 番目の位置 x_{i+1} と速度 v_{i+1}) は次のようにして求めることができる。

$$\begin{aligned} k_1 &= \Delta t \cdot v_i \\ l_1 &= \Delta t \cdot F(x_i, v_i, t_i) / m \\ k_2 &= \Delta t \cdot (v_i + l_1 / 2) \\ l_2 &= \Delta t \cdot F(x_i + k_1 / 2, v_i + l_1 / 2, t_i + \Delta t / 2) / m \\ k_3 &= \Delta t \cdot (v_i + l_2 / 2) \\ l_3 &= \Delta t \cdot F(x_i + k_2 / 2, v_i + l_2 / 2, t_i + \Delta t / 2) / m \\ k_4 &= \Delta t \cdot (v_i + l_3) \\ l_4 &= \Delta t \cdot F(x_i + k_3, v_i + l_3, t_i + \Delta t) / m \\ x_{i+1} &= x_i + (k_1 + 2k_2 + 2k_3 + k_4) / 6 \\ v_{i+1} &= v_i + (l_1 + 2l_2 + 2l_3 + l_4) / 6 \end{aligned}$$

実際には、空間の次元数 m と物体の個数 n の積 mn だけの自由度について上式を連立させて解く。

(加藤徳善)